

## **BAB 5 KESIMPULAN DAN SARAN**

### **5.1. Kesimpulan**

Dari hasil perancangan alat hingga pengujian dan pembahasan sistem maka dapat menarik kesimpulan, antara lain:

1. Pengujian menggunakan sensor ultrasonik, dapat diketahui bahwa pengukuran yang dilakukan sensor hampir mendekati jarak sesungguhnya. Namun hasil jarak yang terdeteksi oleh ultrasonik dapat berbeda-beda karena bentuk media yang terdeteksi oleh sensor ultrasonik.
2. Dalam pengamatan sensor ultrasonic, nilai data output sensor memang tidak mendefinisikan nilai bilangan digital high dan low, karena sensor ini bekerja berdasarkan pengiriman lebar pulsa.
3. Mobil *remote control* dapat mengimplementasikan perintah yang dikirim oleh android berupa perintah maju, mundur, kanan, kiri dan berhenti.
4. Mobil *remote control* dapat berhenti otomatis bila terdapat halangan didepan maupun dibelakang.

### **5.2. Saran**

Setelah melakukan penelitian, diperoleh beberapa hal yang dapat dijadikan saran untuk dilakukan penelitian lebih lanjut yaitu :

Untuk pengembangan lebih lanjut, di mungkinkannya untuk menggunakan fitur-fitur yang lebih aplikatif dalam android seperti sensor giroskop yang dapat digunakan untuk menggantikan tombol maju, mundur, kanan dan kiri.